

SCHRIFTLICHE PRÜFUNG zur
VU Modellbildung (Stoffsemester 2019S)
am 08.07.2020

Arbeitszeit: 150 min

Name:

Vorname(n):

Matrikelnummer:

Hörsaal/Sitzplatznummer:

Note:

Aufgabe	1	2	3	4	Σ
erreichbare Punkte	10	10	9	11	40
erreichte Punkte					

Bitte ...

- ... tragen Sie Name, Vorname und Matrikelnummer auf dem Deckblatt ein,
- ... rechnen Sie die Aufgaben auf separaten Blättern, **nicht** auf dem Angabeblatt,
- ... beginnen Sie für eine neue Aufgabe immer auch eine neue Seite,
- ... geben Sie auf jedem Blatt den Namen sowie die Matrikelnummer an und
- ... begründen Sie Ihre Antworten ausführlich.

Viel Erfolg!

1. Gegeben ist der Hubkarren in Abbildung 1. Dieser transportiert eine Last m und ist im Punkt A reibungsfrei drehbar gelagert. Der Karren wird, bis auf die Last m , als masselos betrachtet. Der Karren befindet sich mit den Kräften f_1 und f_2 im statischen Gleichgewicht. 10 P. |

a, b, c, d, r Abmessungen
 α Winkel zum Boden
 m Lastmasse
 μ Haftreibungskoeffizient zwischen Rad und Boden

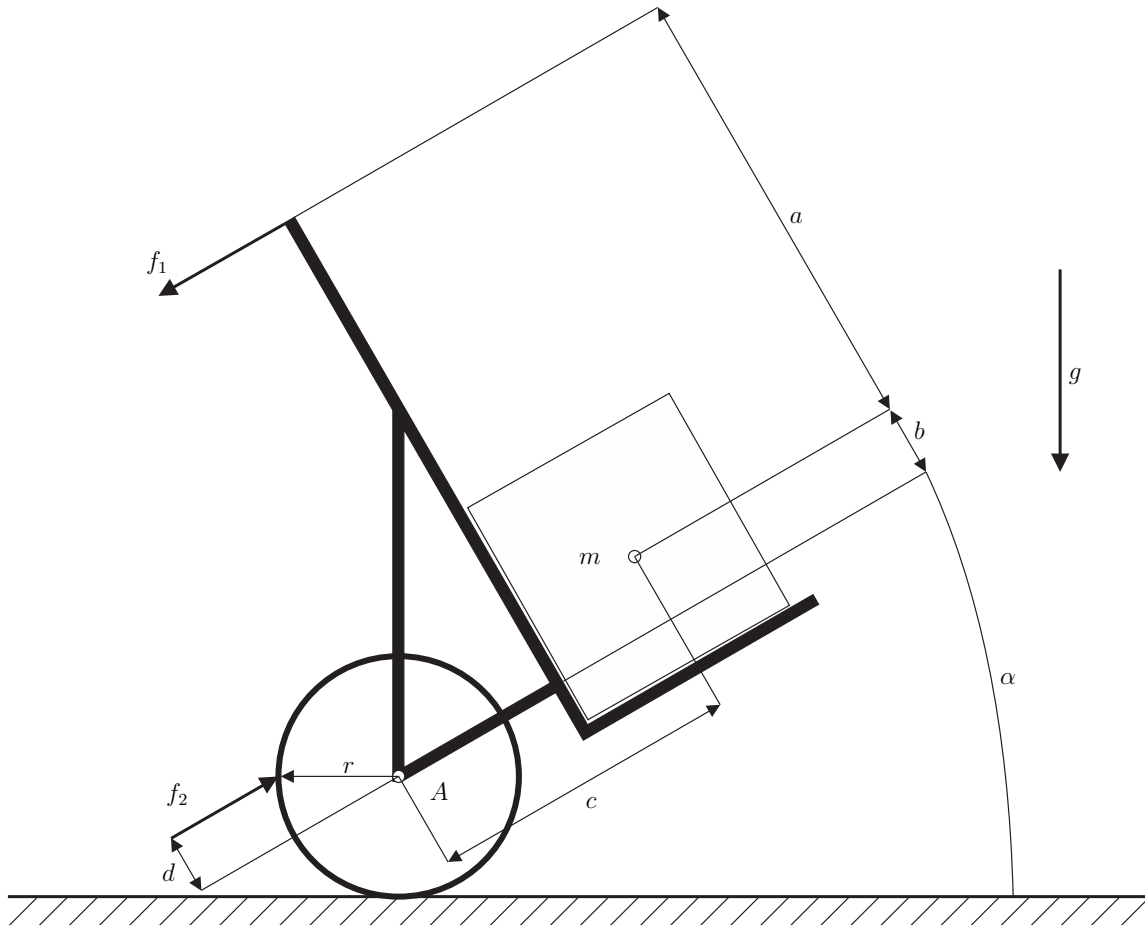


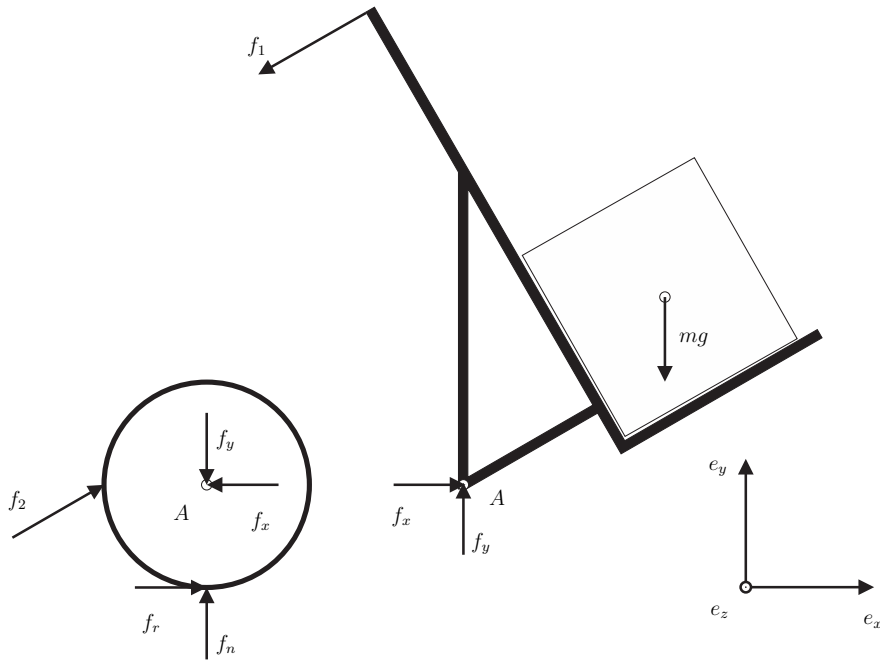
Abbildung 1: Hubkarren

Es sind dazu folgende Punkte zu bearbeiten.

- a) Der Hubkarren kann in zwei Teile zerlegt werden. Schneiden Sie zunächst den Rahmen inklusive der Lastmasse frei. Schneiden Sie außerdem das Rad frei. Zeichnen Sie alle Schnittgrößen ein. 3 P. |
 b) Berechnen Sie die Lagerkräfte im Punkt A, sowie die benötigte Kraft f_1 um den Hubkarren in dieser Position zu halten. 2.5 P. |
 c) Berechnen Sie die Stützkraft f_2 , sowie die Kontaktkräfte zwischen Rad und Boden. 2.5 P. |
 d) Geben Sie die Haftbedingung zwischen Rad und Boden an. Geben Sie dabei die relevanten Variablen an. Sie müssen die Gleichung nicht vereinfachen. 1 P. |
 e) Berechnen Sie den Winkel α , sodass der Karren ohne der Kraft f_1 im Gleichgewicht bleibt. 1 P. |

Lösung:

a) Freigeschnittener Rahmen inklusive Lastmasse und freigeschnittenes Rad:



b)

$$f_x = mg \frac{c \cos(\alpha)^2 - b \sin(\alpha) \cos(\alpha)}{a + b}$$

$$f_y = mg \left(1 + \frac{c \cos(\alpha) \sin(\alpha) - b \sin(\alpha)^2}{a + b} \right)$$

$$f_1 = mg \frac{c \cos(\alpha) - b \sin(\alpha)}{a + b}$$

c)

$$f_2 = \frac{f_x}{\sin(\alpha) + \cos(\alpha)}$$

$$f_r = f_x \left(1 - \frac{\cos(\alpha)}{\sin(\alpha) + \cos(\alpha)} \right)$$

$$f_n = mg \left(1 + \frac{c \cos(\alpha) \sin(\alpha) - b \sin(\alpha)^2}{a + b} - \frac{\sin(\alpha)}{\sin(\alpha) + \cos(\alpha)} \frac{c \cos(\alpha)^2 - b \sin(\alpha) \cos(\alpha)}{a + b} \right)$$

d)

$$|f_r| \leq \mu_H f_n$$

e)

$$\alpha = \operatorname{atan}\left(\frac{c}{b}\right)$$

2. Es soll die Belastung auf eine Waschmaschinentrommel untersucht werden. Die mas-

10 P.]

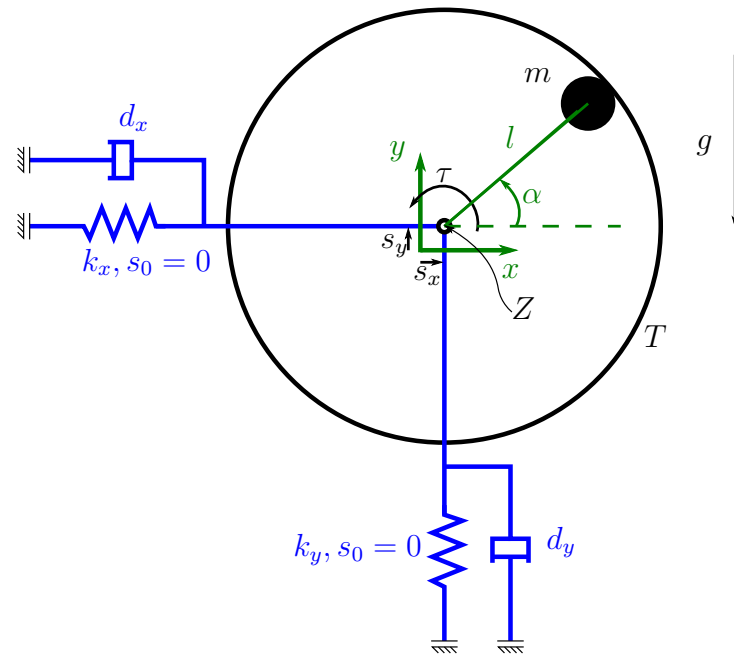


Abbildung 2: Waschmaschine.

selose Trommel (T) wird von dem externen Moment τ angetrieben. In der Trommel befindet sich im Abstand l vom Trommelzentrum eine bekannte Punktmasse m . Um die Trommel in Position zu halten ist diese mit orthogonalen Feder-Dämpfer-Systemen mit den positiven Parametern k_x, k_y, d_x, d_y ausgerüstet. Durch die exzentrische Masse wird bei Rotation der Trommel das Zentrum (Z) der Trommel um s_x, s_y verschoben.

Die Schwerkraft wirkt in $-y$ Richtung. Die generalisierten Koordinaten sind mit $\mathbf{q}^T = [s_x \ s_y \ \alpha]$ gegeben. Es sind dazu folgende Punkte zu bearbeiten:

- Bestimmen Sie die Ortsvektoren des Trommelzentrums \mathbf{r}_Z und der Punktmasse \mathbf{r}_m . 1 P.]
 - Bestimmen Sie die Geschwindigkeitsvektoren $\mathbf{v}_Z = \frac{d}{dt}\mathbf{r}_Z$ und $\mathbf{v}_m = \frac{d}{dt}\mathbf{r}_m$. 1 P.]
 - Geben Sie die potentielle Energie $V(\mathbf{q})$ des Systems an. 1.5 P.]
 - Geben Sie die kinetische Energie $T(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}})$ des Systems an. 1.5 P.]
- Hinweis:** Ausmultiplizieren der Ausdrücke ist nicht zwingend erforderlich.
- Berechnen Sie die Bewegungsgleichungen mit Hilfe der Euler-Lagrange Gleichungen. 3 P.]

Für die weitere Berechnung wird ein stationärer Zustand mit $\dot{\mathbf{q}}^T = [\dot{s}_x \ \dot{s}_y \ \dot{\alpha}] = \mathbf{0}^T$ betrachtet.

- Berechnen Sie alle Ruhelagen $\mathbf{q}_0^T = [s_{x,0} \ s_{y,0} \ \alpha_0]$ des Systems für ein konstantes externes Moment $\tau = \tau_0$. Welche Bedingung muss τ_0 erfüllen, damit eine Ruhelage $\dot{\alpha} = 0$ existiert? 2 P.]

Lösung:

a)

$$\mathbf{r}_Z = \begin{bmatrix} s_x \\ s_y \end{bmatrix}, \quad \mathbf{r}_m = \begin{bmatrix} s_x + l \cos(\alpha) \\ s_y + l \sin(\alpha) \end{bmatrix}$$

b)

$$\mathbf{v}_Z = \begin{bmatrix} \dot{s}_x \\ \dot{s}_y \end{bmatrix}, \quad \mathbf{v}_m = \begin{bmatrix} \dot{s}_x - l\dot{\alpha} \sin(\alpha) \\ \dot{s}_y + l\dot{\alpha} \cos(\alpha) \end{bmatrix}$$

c)

$$V = mg(s_y + l \sin(\alpha)) + \frac{1}{2}k_x s_x^2 + \frac{1}{2}k_y s_y^2$$

d)

$$T = \frac{1}{2}m\mathbf{v}_m^T \mathbf{v}_m$$

e)

$$L = T(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}) - V(\mathbf{q})$$

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{q}} :$$

$$\frac{\partial L}{\partial s_x} = -\frac{\partial V}{\partial s_x} = -k_x s_x, \quad \frac{\partial L}{\partial s_y} = -\frac{\partial V}{\partial s_y} = -mg - k_y s_y,$$

$$\frac{\partial L}{\partial \alpha} = m\mathbf{v}_m^T \frac{\partial \mathbf{v}_m}{\partial \alpha} - mgl \cos(\alpha), \quad \frac{\partial \mathbf{v}_m}{\partial \alpha} = -l\dot{\alpha} \begin{bmatrix} \cos(\alpha) \\ \sin(\alpha) \end{bmatrix}$$

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{\mathbf{q}}} :$$

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{s}_x} = \frac{\partial T}{\partial \dot{s}_x} = m\mathbf{v}_m^T \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \frac{\partial L}{\partial \dot{s}_y} = \frac{\partial T}{\partial \dot{s}_y} = m\mathbf{v}_m^T \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix},$$

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{\alpha}} = m\mathbf{v}_m^T \begin{bmatrix} -l \sin(\alpha) \\ l \cos(\alpha) \end{bmatrix}$$

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\mathbf{q}}} :$$

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{s}_x} = m\dot{\mathbf{v}}_m^T \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{s}_y} = m\dot{\mathbf{v}}_m^T \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix},$$

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\alpha}} = m\dot{\mathbf{v}}_m^T \begin{bmatrix} -l \sin(\alpha) \\ l \cos(\alpha) \end{bmatrix} + m\mathbf{v}_m^T \begin{bmatrix} -l\dot{\alpha} \cos(\alpha) \\ -l\dot{\alpha} \sin(\alpha) \end{bmatrix},$$

$$\dot{\mathbf{v}}_m = \begin{bmatrix} \ddot{s}_x - l(\ddot{\alpha} \sin(\alpha) + \dot{\alpha}^2 \cos(\alpha)) \\ \ddot{s}_y + l(\ddot{\alpha} \cos(\alpha) - \dot{\alpha}^2 \sin(\alpha)) \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{f}_{np} = \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\mathbf{q}}} - \frac{\partial L}{\partial \mathbf{q}}, \quad \mathbf{f}_{np}^T = \begin{bmatrix} -d_x \dot{s}_x & -d_y \dot{s}_y & \tau \end{bmatrix}$$

f)

$$0 = -\frac{\partial L}{\partial s_x} = k_x s_{x,0} \rightarrow s_{x,0} = 0$$

$$0 = -\frac{\partial L}{\partial s_y} = k_y s_{y,0} + mg \rightarrow s_{y,0} = -\frac{mg}{k_y}$$

$$\tau_0 = -\frac{\partial L}{\partial \alpha} = mgl \cos(\alpha_0) \rightarrow \alpha_0 = \arccos\left(\frac{\tau_0}{mgl}\right)$$

$$\left|\frac{\tau_0}{mgl}\right| \leq 1 \rightarrow |\tau_0| \leq mgl$$

3. Gegeben sind die unendlich ausgedehnten ebenen Flächen $i = 1, 2$ und 3 in Abbildung 3. Es wird angenommen, dass alle Flächen graue, diffuse Strahler darstellen mit den Emissivitäten ε_i und den Temperaturen T_i . Die Fläche 3 wirkt als Strahlungsschild zwischen den Flächen 1 und 2. Die festen Temperaturen T_1 und T_2 sind bekannt. Es herrschen stationäre Verhältnisse.

9 P. |

- T_1 Temperatur von Fläche 1
 T_2 Temperatur des Strahlungsschildes
 ε_1 Emissivität der Fläche 1
 ε_2 Emissivität der Fläche 2
 ε_3 Emissivität des Strahlungsschildes (beidseitig)

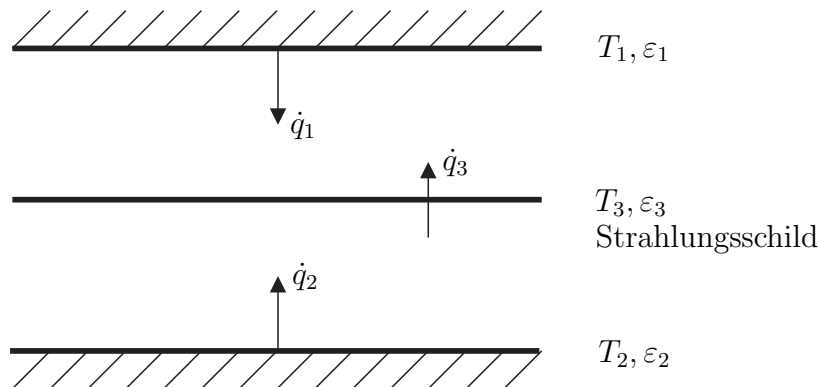


Abbildung 3: Strahlungsraum.

Es sind folgende Punkte zu bearbeiten.

- a) Berechnen Sie die Sichtfaktor-Matrix \mathbf{F} ohne das Strahlungsschild 3. 1 P. |
 b) Berechnen Sie die Wärmestromdichten \dot{q}_1 und \dot{q}_2 ohne das Strahlungsschild 3. Vereinfachen Sie das Ergebnis so weit wie möglich. 2 P. |
 c) Es wird nun das Strahlungsschild 3 zwischen den beiden Flächen eingezogen. Bestimmen Sie die Wärmestromdichten \dot{q}_1 , \dot{q}_2 und \dot{q}_3 . 3 P. |
 d) In welchen Verhältnissen verringern sich die Wärmeströme \dot{q}_1 und \dot{q}_2 aufgrund des Strahlungsschildes 3? 2 P. |
 e) Welchen Wert sollte ε_3 für ein ideales Strahlungsschild haben? Begründen Sie Ihre Antwort. 1 P. |

Lösung:

a)

$$\mathbf{F} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

b)

$$\dot{\mathbf{q}} = \begin{bmatrix} \dot{q}_1 \\ \dot{q}_2 \end{bmatrix} = \frac{\sigma \varepsilon_1 \varepsilon_2}{\varepsilon_1 \varepsilon_2 - \varepsilon_1 - \varepsilon_2} \begin{bmatrix} T_2^4 - T_1^4 \\ T_1^4 - T_2^4 \end{bmatrix}$$

c)

$$\begin{aligned} \dot{q}_{1,S} &= \frac{\sigma \varepsilon_1 \varepsilon_3}{\varepsilon_1 \varepsilon_3 - \varepsilon_1 - \varepsilon_3} (T_3^4 - T_1^4) \\ \dot{q}_{2,S} &= \frac{\sigma \varepsilon_3 \varepsilon_2}{\varepsilon_3 \varepsilon_2 - \varepsilon_3 - \varepsilon_2} (T_3^4 - T_2^4) \\ \dot{q}_{3,S} &= \frac{\sigma \varepsilon_3 \varepsilon_1}{\varepsilon_3 \varepsilon_1 - \varepsilon_3 - \varepsilon_1} (T_1^4 - T_3^4) \end{aligned}$$

d) Aus $\dot{q}_{1,S} = -\dot{q}_{3,S} = -\dot{q}_{3,S}$ kann die Temperatur T_3 eliminiert werden. Mit

$$\begin{aligned} k_{1,3} &= \frac{\sigma \varepsilon_1 \varepsilon_3}{\varepsilon_1 \varepsilon_3 - \varepsilon_1 - \varepsilon_3} \\ k_{3,2} &= \frac{\sigma \varepsilon_3 \varepsilon_2}{\varepsilon_3 \varepsilon_2 - \varepsilon_3 - \varepsilon_2} \end{aligned}$$

folgt

$$\begin{aligned} \dot{q}_{1,S} &= \frac{k_{1,3} k_{3,2}}{k_{1,3} + k_{3,2}} (T_2^4 - T_1^4) \\ \dot{q}_{2,S} &= \frac{k_{1,3} k_{3,2}}{k_{1,3} + k_{3,2}} (T_1^4 - T_2^4) \end{aligned}$$

und mit

$$k_{1,2} = \frac{\sigma \varepsilon_1 \varepsilon_2}{\varepsilon_1 \varepsilon_2 - \varepsilon_1 - \varepsilon_2}$$

folgt

$$\frac{\dot{q}_{1,S}}{\dot{q}_1} = \frac{\dot{q}_{2,S}}{\dot{q}_2} = \frac{\frac{k_{1,3} k_{3,2}}{k_{1,3} + k_{3,2}}}{k_{1,2}} = \frac{\varepsilon_3 (\varepsilon_1 \varepsilon_2 - \varepsilon_1 - \varepsilon_2)}{\varepsilon_1 (\varepsilon_3 \varepsilon_2 - \varepsilon_2 - \varepsilon_3) + \varepsilon_2 (\varepsilon_1 \varepsilon_3 - \varepsilon_1 - \varepsilon_3)}$$

e) Für $\varepsilon_3 \rightarrow 0$ gehen auch die Wärmestromdichten \dot{q}_1 , \dot{q}_2 und \dot{q}_3 gegen null. Das heißt das Strahlungsschild tauscht keinerlei Wärmestrahlung mit seiner Umgebung aus und wirkt isolierend.

4. Der Aufheizvorgang in einem zylindrischen Rohr der Länge l soll untersucht werden.

11 P. |

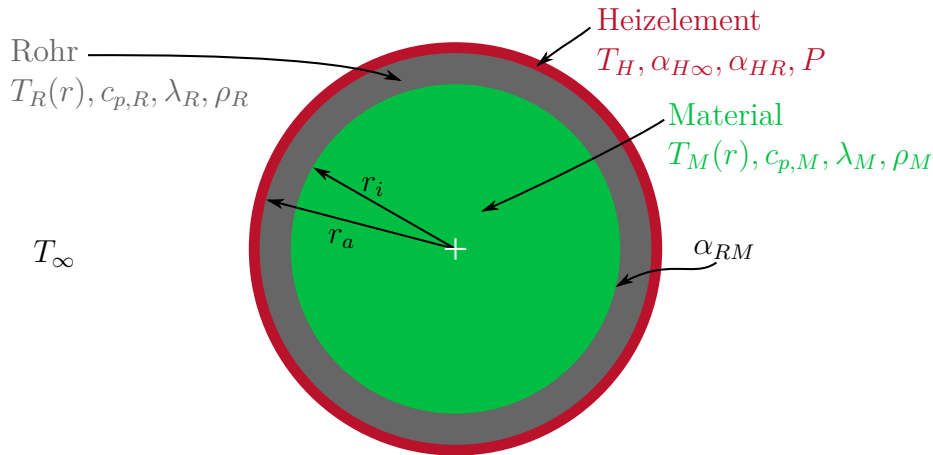


Abbildung 4: Rohrheizung.

Die Anordnung besteht aus einem Rohr (R) mit Innenradius r_i und Außenradius r_a in welchem sich das zu erheizende Material (M) befindet. Außen am Rohr ist ein elektrisches Heizelement (H) angebracht. Zwischen Heizelement und Umgebung (∞) wird durch freie Konvektion Wärmeenergie ausgetauscht. Es tritt keine thermische Strahlung auf. Das Heizelement hat eine vernachlässigbare Wärmekapazität und wandelt dabei die gesamte elektrische Leistung P in einen Wärmestrom um. Als bekannt vorausgesetzt sind:

- Wärmeübergangskoeffizienten: $\alpha_{H\infty}, \alpha_{HR}, \alpha_{RM}$
- Wärmeleitfähigkeiten: λ_R, λ_M
- spezifische Wärmekapazitäten: $c_{p,R}, c_{p,M}$
- spezifische Dichten: ρ_R, ρ_M
- Abmessungen: l, r_i, r_a

Vor dem Einschalten des Heizelementes haben alle Temperaturen den gleichen Wert T_∞ . Aufgrund der Symmetrie der Anordnung findet Wärmeaustausch nur in radialer Richtung statt.

Es sind dazu folgende Punkte zu bearbeiten:

- Geben Sie unter der Annahme, dass $T_R(r)$ bekannt ist, die Energiebilanz des Heizelementes an und berechnen Sie die Temperatur T_H als Funktion der elektrischen Leistung P . 2 P. |
- Stellen Sie das System partieller Differentialgleichungen inklusive aller Rand- und Anfangsbedingungen des betrachteten, transienten Problems auf. 3 P. |
- Nehmen Sie an, dass die Temperaturen $T_R(r)$ und $T_M(r)$ in den jeweiligen Materialien (R, M) homogen verteilt sind und geben Sie ein thermisches Ersatzschaltbild des Problems an. 3 P. |
- Bestimmen Sie für den in c) beschriebenen Fall die gewöhnliche Differentialgleichung der Temperatur des zu erheizenden Materials $T_M(t)$ in der Form $k_2 \ddot{T}_M + k_1 \dot{T}_M + k_0 T_M = d$. 3 P. |

Lösung:

a)

$$T_H = \frac{P/A + \alpha_{H\infty}T_\infty + \alpha_{HR}T_R}{\alpha_{H\infty} + \alpha_{HR}}$$

b)

PDEs:

$$\rho_M c_{p,M} \dot{T}_M(r, t) = \lambda_M \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial T_M(r, t)}{\partial r} \right) \right)$$

$$\rho_R c_{p,R} \dot{T}_R(r, t) = \lambda_R \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial T_R(r, t)}{\partial r} \right) \right)$$

Anfangsbedingungen:

$$T_M(r, 0) = T_\infty, \quad T_R(r, 0) = T_\infty$$

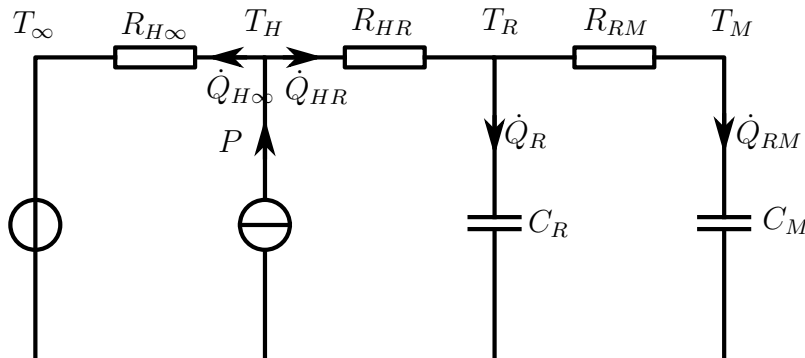
Randbedingungen:

$$\lambda_M \frac{\partial T_M(r, t)}{\partial r} \Big|_{r=r_i} = \dot{q}_{RM}, \quad \dot{q}_{RM} = \alpha_{RM}(T_R - T_M)$$

$$\lambda_R \frac{\partial T_R(r, t)}{\partial r} \Big|_{r=r_a} = \dot{q}_{HR}, \quad \dot{q}_{HR} = \alpha_{HR}(T_H - T_R)$$

$$\lambda_R \frac{\partial T_R(r, t)}{\partial r} \Big|_{r=r_i} = -\dot{q}_{RM}$$

c) Ersatzschaltbild des Systems:



d) Aus dem Ersatzschaltbild folgen die Gleichungen:

2 Maschen:

$$I : 0 = -T_\infty - \dot{Q}_{H\infty}R_{H\infty} + \dot{Q}_{HR}R_{HR} + T_R$$

$$II : 0 = -T_R + \dot{Q}_{RM}R_{RM} + T_M$$

2 Knoten:

$$III : P = \dot{Q}_{HR} + \dot{Q}_{H\infty}$$

$$IV : \dot{Q}_{HR} = \dot{Q}_R + \dot{Q}_{RM}, \quad \dot{Q}_R = \dot{T}_R C_R, \quad \dot{Q}_{RM} = \dot{T}_M C_M$$

Durch Eliminieren von $\dot{Q}_{HR}, \dot{Q}_{H\infty}, T_R \dot{T}_R$ folgt:

$$\begin{aligned}d &= k_2 \ddot{T}_M + k_1 \dot{T}_M + k_0 T_M \\k_2 &= C_R C_M R_{RM} (R_{H\infty} + R_{HR}), \\k_1 &= (C_R + C_M) (R_{H\infty} + R_{HR}) + C_M R_{RM}, \\k_0 &= 1, \quad d = T_\infty + P R_{H\infty}\end{aligned}$$